

Versiune revăzută la 20 februarie 2004

GHEORGHE M.PANAITESCU

PROCESAREA NUMERICĂ A SEMNALELOR

Ghid de lucrări

**Universitatea “Petrol-Gaze” Ploiesti
2004**

Prezentul **Ghid** vizează aplicațiile la cursul de **Procesarea numerică a semnalelor** din programul de pregătire al anului III la specializările Automatică și informatică industrială și Calculatoare. El conține zece lucrări de dificultăți variate. Unele mai simple se întind pe durata unei singure sedințe, altele mai complexe pot dura două sau trei sedințe consecutive rezervate lucrărilor aplicative.

La una din lucrări se poate cere, în completare sau ca alternativă la un număr de probleme legate de cunoștințele predate, un **Referat tehnic** care vrea să fie o simulare a unor rapoarte explicative relative la lucrări pe care în calitate de inginer, viitorul absolvent le va avea de realizat întru satisfacerea unor comenzi ale unor potențiali solicitanți.

Se sugerează imediat o structură posibilă a unui asemenea **Referat**.

Ghid de redactare a Referatelor tehnice

Referatele tehnice asupra unor lucrări efectuate în orele de aplicații au ca prim scop o verificare parțială a cunoștințelor.

Al doilea scop urmărit, care nu este mai puțin important constă în o testare a capacității autorului-student de a așeza în pagină, în stil **concis și clar, enunțul, scopul și soluția** problemei care constituie obiectul lucrării. Este, sub acest aspect, o simularea a cazurilor în care un inginer este pus în situația de a elabora un raport scris asupra lucrărilor sale. Punctualitatea depunerii raportului este, de asemenea, apreciată.

Cu aceste precizări, referatele trebuie să contină:

- formularea obiectivului lucrării;
- un minim suport teoretic cu eventuale trimiteri bibliografice;
- în ce constă soluția și mijloacele prin care a fost obținută;
- răspunsuri sustinute de explicații la chestiunile ridicate în ghidul scris al lucrării;
- concluzii.

În plus:

- Raportul trebuie să se întindă pe cca. 5-6 pagini;
- Raportul trebuie să fie individual; rapoartele identice, diferite doar prin semnătură vor fi apreciate negativ;
- Raportul se predă exact la data indicată verbal de conducătorul lucrărilor.

Lucrarea selectată pentru **Referat**, termenul de predare și alte posibile detalii se stabilesc în una din primele sedințe de aplicații.

CUPRINSUL GHIDULUI

LUCRAREA ZERO. ELEMENTE DE UTILIZARE A MEDIULUI DE PROGRAMARE *Matlab*® 1

LUCRAREA I. SEMNALE, SERII FOURIER, TRANSFORMAREA FOURIER 5

LUCRAREA II. INTERPOLAREA SEMNALELOR ÎN DOMENIUL TIMP (I) 11

LUCRAREA III. INTERPOLAREA SEMNALELOR ÎN DOMENIUL TIMP (II) 15

LUCRAREA IV. SEMNALE ALEATOARE 21

LUCRAREA V. CARACTERISTICILE FILTRELOR CU RĂSPUNS IMPULSIONAL FINIT (FIR) 27

LUCRAREA VI. PROIECTAREA FILTRELOR CU RĂSPUNS IMPULSIONAL FINIT 31

LUCRAREA VII. CARACTERISTICILE SI PROIECTAREA FILTRELOR CU RĂSPUNS IMPULSIONAL INFINIT 35

LUCRAREA VIII. PROIECTAREA GENERALĂ A FILTRELOR NUMERICE 39

LUCRAREA IX. SEMNALE SI FUNCTIILE WAVELET UNI- SI BIDIMENSIONALE 43

LUCRAREA ZERO

ELEMENTE DE UTILIZARE A MEDIULUI DE PROGRAMARE *Matlab*®

1. Obiectivele lucrării

- Inițierea în utilizarea mediului *Matlab*
- Operații în *Matlab*, funcții și *script*-uri *Matlab*

2. Aparatură și suport documentar

- Calculatoare PC în configurație obișnuită
- Prezentul *Ghid de lucrări*
- Manuale de programare în *Matlab*, documentarea *on-line* (*Help*)

3. Breviar teoretic

Matlab este un limbaj de programare foarte performant orientat pe calcule ingineresti. Limbajul *Matlab* pune laolaltă posibilități de calcul, de vizualizare și de programare într-un mediu foarte accesibil în care problemele și soluțiile sunt exprimate într-o manieră matematică familiară. Utilizări tipice:

- Calcule matematice
- Dezvoltarea de algoritmi
- Modelare, simulare, dezvoltare de modele originale
- Analiza datelor experimentale, explorarea și vizualizarea datelor
- Grafică științifică și inginerescă
- Dezvoltarea de aplicații oricât de complicate, inclusiv de aplicații cu interfețe grafice

Matlab este un sistem interactiv pentru care elementul de bază cu care se operează este matricea. Matricile nu necesită dimensionare prealabilă ceea ce reprezintă o facilitate de programare extraordinară.

Numele de *Matlab* vine de la *matrix laboratory*.

Matlab-ul a evoluat de-a lungul anilor prin multe contribuții ale utilizatorilor. În mediul universitar este mijlocul standard de instruire practică la multe discipline introductive sau de aprofundare din domeniul matematicii, ingineriei, științelor. În industrie este utilizat pentru cercetări variate, pentru dezvoltări de tehnologii și pentru analize.

Mediul *Matlab* conține câteva pachete (*toolboxes*) specifice unor domenii ale științei și ingineriei. Aceste pachete permit învățarea și aplicarea unor tehnici specializate de calcul. Pachetele sunt colecții de funcții *Matlab* (fișiere *M*) particulare unei clase de probleme. În legătură cu disciplina *Procesarea numerică a semnalelor* există cel puțin un pachet specific: *Signal Processing*

Toolbox. În afară de acesta vor mai fi folosite, se-ntelege, si alte pachete complementare, încă mai specializate.

4. Modul de lucru

Pentru a accede la mediul de programare *Matlab* este necesar a face cu *mouse*-ul un dublu *click* pe icoana asociată cu *Matlab*-ul. Iesirea se poate face prin *click* pe coltul din dreapta sus al ferestrei de lucru sau prin introducerea la promptul Matlab a cuvântului *quit*. Pentru a nu încărca excesiv spatiul de lucru atribuit prin *default*, la aparitia ferestrei *Matlab* este recomandată trecerea imediată în spatiul de lucru definit de utilizator printr-o comanda

```
cd [cale]
```

cu **[cale]** un sir de genul **c:\aplicatii\1911a**

Cu comanda

```
help matlab/ops
```

se obtine o listă completă a operatorilor utilizati de matlab. În general, cu comanda **help** urmată de numele unei functii se obtin informatii referitoare la argumentele acelei functii si la rezultatele produse.

Calea de a obtine informatii de interes este formularea comenzii **lookfor** urmată de un cuvânt caracteristic subiectului urmărit.

Cele două comenzi, ca si multe altele pot aduce pe ecran informatii care depășesc spatiul ferestrei curente. Lectura integrală a spatiului se poate face uzând de tastele **PgUp** si **PgDn** sau de cursorul lateral al ferestrei. Tastele cu săgeți sunt rezervate pentru regăsirea (si eventual reactualizarea/reactivarea) unor comenzi din sirul de comenzi deja introduse.

Initializarea unor variabile se face prin comenzi de genul

```
a=2;
```

```
b1=[1 3 2 1];
```

```
c=[1 4 3 2;1 1 1 1];
```

```
da1=0:0.1:2;
```

etc. Caracterul **;** opreste afisarea rezultatului obtinut. Afisarea se produce automat dacă acest caracter lipseste sau dacă variabila este mentionată la promptul de pe ecran prin numele ei. Se fac operatii cu operanzi initializati în maniera arătată.

Orice comandă devine activă la actionarea tastei **Enter**.

Cu comenzile **help function** si **help script** se pot aduce pe ecran informatii relativ la posibilitățile scrierii de către utilizator a unor functii si a unor secvente de program (*script*-uri). Se recomandă scrierea unor functii/*script*-uri simple si activarea lor.

Cu comanda **help plot** se obtin informatii referitoare la realizarea graficelor. Se realizează grafice simple. Se studiază si se experimentează parametrizarea lor.

5. Chestiuni de studiu

- Initializarea unor variabile, executarea de operatii cu variabilele initializate
- Scrierea si utilizarea unor functii simple
- Scrierea si utilizarea unor *script*-uri simple
- Reprezentări grafice simple, parametrizarea graficelor

Observatie: Lucrarea prezentă se execută pe durata primelor două sedinte de aplicatii

LUCRAREA I

SEMNALE, SERII FOURIER, TRANSFORMAREA FOURIER

1. Obiectivele lucrării

- Descompunerea Fourier a semnalelor periodice și aperiodice
- Studiul spectrelor unor semnale periodice și aperiodice

2. Aparatură și suport documentar

- Calculatoare PC în configurație obișnuită
- Prezentul *Ghid de lucrări*
- Notele de curs de la disciplina *Procesarea numerică a semnalelor*
- Manuale de programare, documentarea *on-line (Help)*

3. Breviar teoretic

Semnale periodice sunt acele semnale pentru care

$$s(t) = s(t + T_0) \quad (\forall) t \in R$$

cu T_0 o constantă numită perioadă.

Semnalelor periodice le este asociată o serie Fourier

$$s(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos n\omega_0 t + b_n \sin n\omega_0 t)$$

cu coeficienții calculați cu relațiile

$$a_n = \frac{2}{T_0} \int_{\alpha}^{\alpha+T_0} s(t) \cos n\omega_0 t \quad b_n = \frac{2}{T_0} \int_{\alpha}^{\alpha+T_0} s(t) \sin n\omega_0 t$$

Frecvența unghiulară (pulsatia) este legată de perioadă prin relația $\omega_0 = 2\pi/T_0$. Seria Fourier este convergentă aproape pretutindeni la valorile funcției dacă sunt îndeplinite condițiile Dirichlet. În punctele de discontinuitate, care nu pot fi decât de prima specie, seria converge către media aritmetică a celor două limite laterale ale funcției-semnal $s(t)$.

O formă alternativă a seriei de mai sus este

$$s(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} C(n\omega_0) e^{jn\omega_0 t}$$

cu coeficienții $C_n = C(n\omega_0) = (a_n \pm jb_n)/2$, cu alegerea semnului după regula: plus pentru $n < 0$, minus pentru $n > 0$. Coeficienții se pot calcula și direct cu relația

$$C_n = \frac{1}{T_0} \int_{-\frac{T_0}{2}}^{+\frac{T_0}{2}} s(t) e^{-jn\omega_0 t} dt$$

Trecerea la limită, $T_0 \rightarrow \infty$ aduce relația ultimă la forma

$$S(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} s(t)e^{-j\omega t} dt$$

cunoscută ca *transformata Fourier* directă a semnalului $s(t)$, de data aceasta aperiodic. Integrala este convergentă dacă semnalul satisface condițiile Dirichlet pe orice interval finit. Există și transformarea inversă, analogă seriilor Fourier pentru semnalele periodice,

$$s(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} S(\omega)e^{j\omega t} d\omega$$

care reconstituie semnalul în domeniul timp, $s(t)$, din exprimarea lui absolut echivalentă informațional din domeniul frecvențelor, $S(\omega)$.

Atât pentru semnalele periodice cât și pentru cele aperiodice prin tratarea Fourier se obțin spectre ale semnalelor, care sunt proiecții ale acestor semnale pe baze în spațiul semnalelor alcătuite din sinusoidale.

4. Modul de lucru

Pentru înțelegerea dezvoltării Fourier a semnalelor periodice se recomandă executarea mai întâi a funcției **Matlab XFOURIER** care este un *demo* aplicație la cazul unui semnal rectangular periodic, fără componentă continuă, aranjat pe axa timpului pentru ca semnalul să fie funcție impară. Acest *demo* se activează cu numele lui scris cu caractere *lower-case* la promptul **Matlab** și se urmărește pas cu pas, cu lectura atentă a comentariilor care apar pe monitorul calculatorului.

Pentru câteva semnale aperiodice au fost pregătite câteva *script*-uri **Matlab**: **FRECT**, **FTRIUNGI**, **FSINUS**, **FCOSINUS**, **FSINUSFI**, **FTRENSIN**, date în anexă. Executarea *script*-urilor se obține prin apelarea lor pe nume (*lower-case*) la promptul **Matlab**. În prealabil se copiază fișierele respective care trebuie să aibă extensia **.m** în directorul/*folder*-ul de lucru și se face trecerea platformei **Matlab** în acest director (comanda **cd** <director de lucru>). Această trecere este recomandată pentru a face posibilă modificarea *script*-urilor după voința studentului.

Se recomandă scrierea, după modelele oferite sau pe baza lecturilor proprii, a altor *script*-uri pentru semnale diferite de cele propuse.

5. Chestiuni de studiu

- Pentru semnalul periodic rectangular observați apropierea semnalului recompus dintr-un număr finit de componente ale sale, pe măsură ce numărul acestora crește. Este de observat, de asemenea, efectul Gibbs care constă în faldurile care afectează aproximările semnalului original prin sume parțiale ale seriei Fourier. Se constată imposibilitatea practică de a realiza vreodată semnalul teoretic dat.

- Calculati puterea semnalului rectangular periodic si puterea rămasă înafara reprezentărilor trunchiate.
- Rezultatul transformării Fourier este în general o functie complexă. Se vor urmări componentele reale si imaginare ale transformatelor. Se sugerează reprezentarea grafică a modulelor si fazelor acestor transformate. Se va încerca reprezentarea spectrelor de puteri ale semnalelor studiate.
- Se recomandă încercarea unui comentariu la graficele obtinute la executarea programului *script FTRENSIN*.

FRECT

```
% Scriptul FRECT calculeaza transformata Fourier a
semnalului rectangular, simetric fata
% de origine, de durata a si de arie unitara
syms x w % sunt declarate variabilele simbolice
wmax=50;
int(1.0/a*exp(-j*w*x),-a/2,a/2); % se calculeaza integrala
Fourier
ezplot(ans,[-wmax wmax]) % se reprezinta grafic
hold on
u=-wmax:wmax:wmax;
y=0.0*u;
plot(u,y) % se traseaza orizontala y=0
hold off % Scriptul FRECT calculeaza transformata Fourier
a semnalului rectangular, simetric fata
% de origine, de durata a si de arie unitara
syms x w % sunt declarate variabilele simbolice
wmax=50;
int(1.0/a*exp(-j*w*x),-a/2,a/2); % se calculeaza integrala
Fourier
ezplot(ans,[-wmax wmax]) % se reprezinta grafic
hold on
u=-wmax:wmax:wmax;
y=0.0*u;
plot(u,y) % se traseaza orizontala y=0
hold off
```

FTRIUNGHI

```
% Scriptul FTRIUNGHI calculeaza transformata Fourier a
semnalului triunghiular, simetric fata
% de origine, de durata a si de pante b si -b
syms x w f f1 f2 % sunt declarate variabilele simbolice
wmax=50;
f1=int(b*(x+a/2)*exp(-j*w*x),-a/2,0); % se calculeaza
integrala Fourier pentru jumatarea stanga
f2=int(b*(-x+a/2)*exp(-j*w*x),0,a/2); % se calculeaza
integrala Fourier pentru jumatarea dreapta
```

```

z=strcat(char(f1),char(f2)); % se concateneaza cele doua
expresii f1 si f2
if strcmp(char(f2),'-',1)
    z=strcat(char(f1),char(f2));
else
    z=strcat(char(f1),'+',char(f2));
end
f=sym(z); % se revine la simbolic f='z'
ezplot(f,[-wmax wmax]) % se reprezinta grafic
hold on
u=-wmax:wmax:wmax;
y=0.0*u;
plot(u,y) % se traseaza orizontala y=0
hold off

```

FSINUS

```

% Scriptul FSINUS calculeaza transformata Fourier a unui
puls sinusoidal de durata unei
% perioade, centrat pe origine, de durata a si de arie
totala unitara
syms x w % sunt declarate variabilele simbolice
int(pi/(4*a)*sin(2*pi*x/a)*exp(-j*w*x),-a/2,a/2); % se
calculeaza integrala Fourier
ezplot(real(ans),[-5 5]) % se reprezinta grafic partea
reala a transformatei Fourier
hold on
ezplot(imag(ans),[-5 5]) % se reprezinta grafic partea
imaginara a transformatei Fourier
hold on
u=-5:1:5;
y=0.0*u;
plot(u,y) % se traseaza orizontala y=0
hold off

```

FCOSINUS

```

% Scriptul FCOSINUS calculeaza transformata Fourier a unui
puls sinusoidal, simetric fata
% de origine, de durata a si de arie unitara
syms x w % sunt declarate variabilele simbolice
int(pi/(2*a)*cos(pi*x/a)*exp(-j*w*x),-a/2,a/2); % se
calculeaza integrala Fourier
ezplot(ans,[-5 5]) % se reprezinta grafic
hold on
u=-5:1:5;
y=0.0*u;
plot(u,y) % se traseaza orizontala y=0
hold off

```

FSINUSFI

```
% Scriptul FSINUSFI calculeaza transformata Fourier a unui
puls sinusoidal de durata unei
% perioade, deplasat fata de origine cu b, de durata a si
de arie totala unitara
syms x w % sunt declarate variabilele simbolice
int(pi/(4*a)*sin(2*pi*(x-b)/a)*exp(-j*w*x),-a/2-b,a/2-b);
% se calculeaza integrala Fourier
ezplot(real(ans),[-5 5]) % se reprezinta grafic partea
reala a transformatei Fourier
hold on
ezplot(imag(ans),[-5 5]) % se reprezinta grafic partea
imaginara a transformatei Fourier
hold on
u=-5:1:5;
y=0.0*u;
plot(u,y) % se traseaza orizontala y=0
hold off
```

FTRENSIN

```
% Scriptul FTRENSIN calculeaza transformatele Fourier ale
unei succesiuni de sinusoida
% de frecvente diferite, de durate a/2 si juxtapuse si a
sumei a doua sinusoida de frecvente
% egale cu cele dintai dar de amplitudine pe jumatate si
existente pe durata a
u=-300:100:300;
y=0.0*u;
syms x w f f1 f2 % sunt declarate variabilele simbolice
% Se calculeaza integrala Fourier pentru prima sinusoida
f1=int(sin(70*pi*x/a)*exp(-j*w*x),-a/2,0);
% Se reprezinta grafic modulul transformatei Fourier a
primei sinusoida
ezplot(abs(f1),[-300 300],1)
hold on
plot(u,y) % se traseaza orizontala y=0
hold off
% Se calculeaza integrala Fourier pentru a doua sinusoida
f2=int(sin(35*pi*x/a)*exp(-j*w*x),0,a/2);
% Se reprezinta grafic modulul transformatei Fourier a
celeia de a doua sinusoida
ezplot(abs(f2),[-300 300],2)
hold on
plot(u,y)
hold off
```

```

% Se sintetizeaza transformata semnalului egal cu cele
doua sinusoida juxtapuse
if strcmp(char(f2),'-',1)
    z=strcat(char(f1),char(f2));
else
    z=strcat(char(f1),'+',char(f2));
end
f=sym(z);
% Se reprezinta grafic modulul transformatei Fourier a
celor doua sinusoida succesive
ezplot(abs(f),[-300 300],3)
hold on
plot(u,y)
hold off
% Se calculeaza integrala Fourier pentru suma a doua
sinusoida de amplitudine pe jumătate
f=int(0.5*sin(70*pi*x/a)*exp(-
j*w*x)+0.5*sin(35*pi*x/a)*exp(-j*w*x),-a/2,a/2);
% Se reprezinta grafic modulul transformatei Fourier a
sumei celor doua sinusoida
ezplot(abs(f),[-300 300],4)
hold on
plot(u,y)
hold off

```

LUCRAREA II

INTERPOLAREA SEMNALELOR ÎN DOMENIUL TIMP (I)

1. Obiectivele lucrării

- Esantionarea semnalelor de bandă limitată
- Reconstituirea semnalelor din esantioanele lor.

2. Aparatură si suport documentar

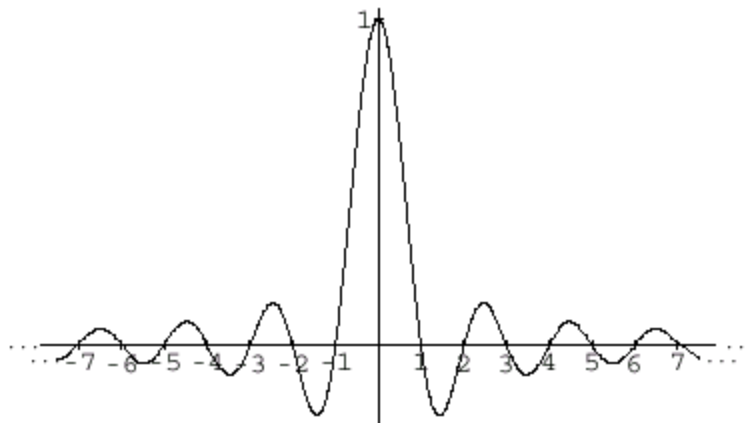
- Calculatoare PC în configurație obișnuită
- Prezentul *Ghid de lucrări*
- Notele de curs de la disciplina *Procesarea numerică a semnalelor*
- Manuale de programare, documentarea *on-line (Help)*

3. Breviar teoretic

Teorema de esantionare a lui Shannon afirmă că un semnal de bandă limitată superior de frecvență (unghiulară) Ω poate fi deplin reconstituit dacă sunt date esantioanele sale prelevate cu regularitate, mai frecvent decât dublul frecvenței maxime Ω din spectrul semnalului. Perioada esantioanelor trebuie să fie, asadar, mai mică decât π/Ω . Dacă frecvența de esantionare este $2W$, frecvența pe jumătate W este cunoscută ca frecvența Nyquist. Reconstituirea semnalului $s(t)$ se realizează cu relația de interpolare

$$s(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} s\left(\frac{n}{2W}\right) \frac{\sin 2\pi W\left(t - \frac{n}{2W}\right)}{2\pi W\left(t - \frac{n}{2W}\right)}$$

în care se disting esantioanele $s\left(\frac{n}{2W}\right)$, $n \in Z$ și, pentru variate translații cu multipli întregi ai perioadei de esantionare, $\frac{n}{2W}$, funcția specială cunoscută în literatură ca funcția esantion o variantă a funcției *sinc* definită ca



$$\text{sinc}(x) = \frac{\sin(\pi x)}{\pi x}$$

cu argumentul $x = 2Wt - n$.

4. Modul de lucru

Obiectivul lucrării este perceperea corectă a problemelor esantionării semnalelor de bandă limitată și a reconstituirii semnalelor din această clasă, din esantioanele lor. Se propune în *script*-ul următor esantionarea și apoi reconstituirea unui semnal, sumă a două sinusoides

$$s(t) = \cos(2\pi t) + \cos(4\pi t - \varphi)$$

care este, evident, de bandă limitată. Forma semnalului se poate modifica prin valorile fazei inițiale φ . Fazele lucrării într-o versiune minimală sunt următoarele:

- Introducerea în calculator, cu editorul *Matlab*, a *script*-ului care urmează.

```
%Conditii tipice de executare a "script-ului"
%
%tmax=5           - timpul maxim de reprezentare
%fi=pi/2         - faza componentei secundare
%pasmic=0.001    - pasul utilizat la reprezentarea
grafica
%fes=7.0         - frecventa de esantionare
%rep=0           - optiune de reprezentare (rep=0) grafic
unic, (rep>0) grafice separate
tmax=5;
fi=pi/2;
pasmic=0.001;
fes=7.0;
rep=0;
tes=1/fes;       % perioada esantioanelor
t=0:pasmic:tmax;
y=cos(2*pi*t)+cos(4*pi*t-fi); % pregatirea graficului 1
(semnal)
t1=0:tes:tmax;
n=round(tmax/tes)+1;
y1=cos(2*pi*t1)+cos(4*pi*t1-fi); % esantionarea
y2=y1(1)*sinc(t/tes);          % pregatirea graficului 2
(reconstituire)
for k=1:(n-1)
    y2=y2+y1(k+1)*sinc(t/tes-k);
end
if rep>0
    subplot(3,1,1)
    plot(t,y)                  % trasarea graficului 1 (semnal)
    hold on
    plot([0 tmax],[0 0])
    for i=1:n
```



```

        plot([t1(i) t1(i)], [0 y1(i)], 'b:') % trasarea
graficului 2 (reconstituire)
    end
    ylabel('Original')
    title('ESANTIONAREA SEMNALELOR')
    subplot(3,1,2)
    plot(t,y2,'k')
    hold on
    plot([0 tmax],[0 0])
    for i=1:n
        plot([t1(i) t1(i)], [0 y1(i)], 'b:')
    end
    ylabel('Reconstituire')
    subplot(3,1,3)
    plot(t,y-y2,'r') % trasarea graficului 3
(diferente)
    hold on
    plot([0 tmax],[0 0])
    ylabel('Diferente')
    xlabel('Timp(s)')
else
    plot(t,y) % trasarea graficului 1 (semnal)
    hold on
    plot([0 tmax],[0 0])
    for i=1:n
        plot([t1(i) t1(i)], [0 y1(i)], 'b:') % trasarea
graficului 2 (reconstituire)
    end
    plot(t,y2,'k')
    plot(t,y-y2,'r') % trasarea graficului 3 (diferente)
    plot([0 tmax],[0 0])
    title('ESANTIONAREA SEMNALELOR')
    ylabel('Semnal (albastru)/Reconstituire (negru)/Diferen
te (rosu)')
    xlabel('Timp(s)')
end

```

- Executarea calculelor cu valorile recomandate în antetul *script*-ului, reprezentarea semnalelor în forma originală și după reconstituire precum și a diferentelor dintre ele, în spații grafice diferite sau în același spațiu
- Executarea de calcule cu valori diferite pentru frecvența de esantionare, pentru faza φ , eventual pentru amplitudini diferite ale sinusoidelor componente

5. Chestiuni de studiu

- Se apreciază vizual și/sau cantitativ modificările semnalului reconstituit, calitatea reconstituirii semnalului în zona de început și de final a intervalului de timp observat
- Studentii sunt îndemnați să studieze și alte semnale de bandă limitată, la liberă alegere. O sugestie ușor de implementat: un semnal asemănător

celui prezentat mai sus dar cu sinusoidale componente de frecvente al
cărui raport nu este un număr rațional

LUCRAREA III

INTERPOLAREA SEMNALELOR ÎN DOMENIUL TIMP (II)

1. Obiectivele lucrării

- Esantionarea semnalelor
- Evaluarea aproximativă (interpolarea) semnalelor pe baza esantioanelor lor.

2. Aparatură și suport documentar

- Calculatoare PC în configurație obișnuită
- Prezentul *Ghid de lucrări*
- Notele de curs de la disciplina *Procesarea numerică a semnalelor*
- Manuale de programare, documentarea *on-line (Help)*

3. Breviar teoretic

Teorema de esantionare a lui Shannon afirmă că un semnal de bandă limitată de frecvență Ω poate fi deplin reconstituit dacă sunt date esantioanele sale prelevate cu regularitate, mai frecvent decât dublul frecvenței maxime Ω din spectrul semnalului. Perioada esantioanelor trebuie să fie, asadar, mai mică decât $1/(2\Omega)$. Dacă frecvența de esantionare este $2W$, frecvența pe jumătate W este cunoscută ca frecvența Nyquist.

Reconstituirea semnalului $s(t)$ se realizează cu relația de interpolare

$$s(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} s\left(\frac{n}{2W}\right) \frac{\sin 2\pi W\left(t - \frac{n}{2W}\right)}{2\pi W\left(t - \frac{n}{2W}\right)}$$

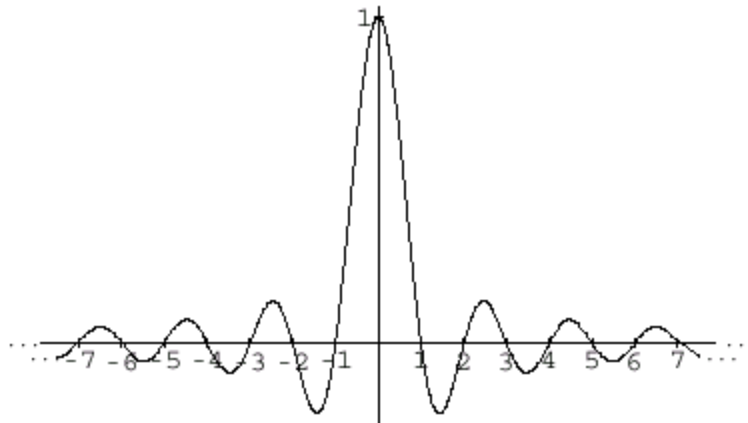
în care se disting esantioanele $s\left(\frac{n}{2W}\right)$, $n \in Z$ și, pentru variate translații cu

multipli întregi ai perioadei de esantionare, $\frac{n}{2W}$, funcția specială cunoscută

în literatură ca funcția esantion o variantă a funcției *sinc* definită ca

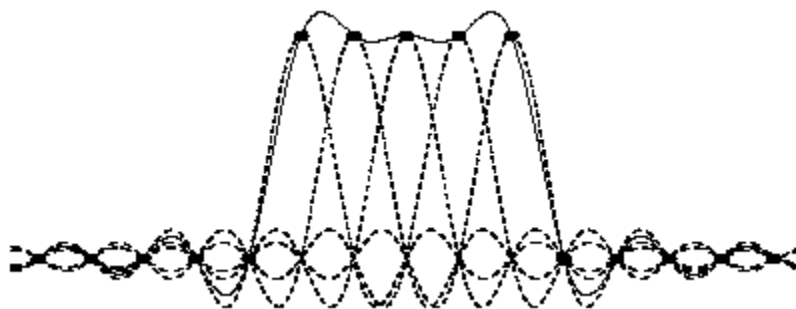
$$\text{sinc}(x) = \frac{\sin(\pi x)}{\pi x}$$

cu argumentul $x = 2Wt - n$. Graficul acestei funcții este prezentat în figura de mai jos.



După cum este cunoscut, un semnal de bandă limitată are în mod necesar o durată infinită. Invers, un semnal de durată finită are un spectru de frecvențe infinit. Formula de interpolare de mai sus se utilizează totuși pentru semnale foarte diverse: periodice și aperiodice, pe suport finit sau de durată infinită. Afirmatia ultimă contrazice clar teorema esantionării. Atunci, cum se poate utiliza o relație stabilită în anumite condiții, în condiții diferite de cele de bază? Este vorba, evident, de reprezentări aproximative. Dacă, de regulă, semnalele sunt definite pe suport compact nu rămâne decât ca o parte a spectrului de frecvențe să fie ignorat și, pe această cale, să se reducă artificial spectrul la o bandă finită. Efectele acestei tratări fac obiectul lucrării prezente. Din esantioanele unui semnal să se reconstituie semnalul, nu importă de ce tip, din esantioanele sale prelevate mai frecvent sau mai puțin frecvent.

Figura care urmează este o ilustrare a modului cum se poate recupera un semnal rectangular din esantioanele sale prelevate cu o anumită periodicitate.



Sunt luate în considerare cinci esantioane nenule prelevate pe durata semnalului, alte esantioane fiind, evident, nule deoarece sunt situate în afara suportului compact al semnalului rectangular. Însurarea celor cinci funcții *sinc* multiplicată cu valorile esantioanelor [..., 0, 1, 1, 1, 1, 0, ...] produce “caricatura” (curba cu linie plină) din figură a semnalului rectangular esantionat. Semnalul “reconstituit” este nenul acolo unde ar trebui să fie nul, este ondulat acolo unde ar trebui să fie constant, are creșteri și descreșteri în timp finit acolo unde ar trebui să varieze brusc. Dar această aproximare sau

una întrucâtva mai bună ar putea fi satisfăcătoare sub aspect practic-ingenieresc sau ar putea fi corectată pentru a fi utilizată practic.

Dincolo de aspectul aproximativ comentat mai este de discutat non-cauzalitatea funcțiilor *sinc* din formula de interpolare. Funcția *sinc* atasată unui esantion “există” prin valori nenule încă înainte ca esantionul să fie prelevat/măsurat. Ceea ce este, desigur, absurd. De aceea, în operațiile practice de reconstituire a unui semnal din esantioanele sale există o lipsă de informație la începutul secvenței de esantioane și la finalul ei, lipsă care se traduce în aproximări și mai grosiere în zonele apropiate capetelor intervalului finit pe care semnalul este evaluat. Erorile de aproximare pentru zonele extreme se numesc chiar așa: “efecte de capăt”.

O șansă de a obține efecte de capăt mai reduse o oferă așa-numitele ferestre. Ferestrele sunt ele înseși niște semnale care intervin multiplicativ pe lângă funcția (funcțiile) esantion. De pildă, o fereastră **rectangulară**

$$\text{Rectangular}(x, \tau) = \begin{cases} 1 & \text{pentru } |x| \leq \tau \\ 0 & \text{în rest} \end{cases}$$

anulează în cvasitotalitate valorile funcției esantion mai depărtate decât cu cel mult τ de momentul propriu esantionului. Fereastra rectangulară nu este cea mai potrivită alegere. Din cauza variației bruste la anularea din capetele suportului său ea introduce propriile ei efecte de capăt care pot fi importanțe. De aceea, de la caz la caz, sunt utilizate ferestre de forme variate, dintre care câteva sunt definite (în ordine alfabetică) în continuare, fără alte comentarii.

Fereastra **Bartlett** este o funcție “cort”, adică

$$\text{Bartlett}(x, \tau) = \begin{cases} 1 - \frac{|x|}{\tau} & \text{pentru } |x| < \tau \\ 0 & \text{în rest} \end{cases}$$

Fereastra **Blackman** este definită astfel:

$$\text{Blackman}(x, \tau) = \begin{cases} 0.42 + 0.50 \cos\left(\pi \frac{x}{\tau}\right) + 0.08 \cos\left(2\pi \frac{x}{\tau}\right) & \text{pentru } |x| < \tau \\ 0 & \text{în rest} \end{cases}$$

Fereastra **gaussiană** are forma generală

$$\text{Gauss}(x, \tau, \sigma) = \begin{cases} 2 \left(\frac{x}{\sigma}\right)^2 & \text{pentru } |x| < \tau \\ 0 & \text{în rest} \end{cases}$$

cu σ numită și deviația standard. Cu cât σ este mai mare cu atât este mai largă este fereastra și cu atât mai puțin severă trunchierea.

Ferestrele **Hann** și **Hamming** sunt foarte asemănătoare. Ele diferă numai printr-un parametru, α .

$$H(x, \tau, \alpha) = \begin{cases} \alpha + (1 - \alpha) \cos\left(\pi \frac{x}{\tau}\right) & \text{pentru } |x| < \tau \\ 0 & \text{în rest} \end{cases}$$

Pentru $\alpha = 0.5$ este vorba de fereastra Hann, pentru $\alpha = 0.54$ fereastra poartă numele lui Hamming.

Fereastra **Kaiser** are un parametru ajustabil α care controlează cât de rapid se apropie de zero laturile ei. Se definește astfel

$$Kaiser(x, \tau, \alpha) = \begin{cases} \frac{I_0(\alpha \sqrt{1 - (x/\tau)^2})}{I_0(\alpha)} & \text{pentru } |x| < \tau \\ 0 & \text{în rest} \end{cases}$$

cu $I_0(x)$ funcția Bessel modificată de ordinul zero. Cu cât α este mai mare cu atât mai îngustă este fereastra.

Fereastra **Lanczos** este lobul central al funcției *sinc* întins pe un interval dat

$$Lanczos(x, \tau) = \begin{cases} \frac{\sin\left(\pi \frac{x}{\tau}\right)}{\pi \frac{x}{\tau}} & \text{pentru } |x| < \tau \\ 0 & \text{în rest} \end{cases}$$

Fereastra **Parzen** este o aproximare cubică pe porțiuni a ferestrei **Gauss** de întindere doi.

$$Parzen(x) = \frac{1}{4} \begin{cases} (2+x)^3 & \text{pentru } -2 \leq x < -1 \\ 4-6x^2-3x^3 & \text{pentru } -1 \leq x < 0 \\ 4-6x^2+3x^3 & \text{pentru } 0 \leq x < 1 \\ (2-x)^3 & \text{pentru } 1 \leq x < 2 \\ 0 & \text{în rest} \end{cases}$$

Fereastra **Welch** este simplă ca formă și anume este un polinom de gradul al doilea

$$Welch(x, \tau) = \begin{cases} 1 - \left(\frac{x}{\tau}\right)^2 & \text{pentru } |x| < \tau \\ 0 & \text{în rest} \end{cases}$$

Pachetul de programe **Matlab** are el însuși implementate câteva ferestre, **bartlett**, **blackman**, **boxcar** – o fereastră rectangulară, **chebwin** – o fereastră Cebîsev, care nu apare în lista de mai sus, **hamming**, **hanning**, **kaiser** și **triang** – o fereastră triunghiulară.

4. Modul de lucru

Obiectivul acestei lucrări este studiul efectelor utilizării ferestrelor prezentate în secțiunea precedentă și a altor ferestre, pentru cazul special al interpolării unei secvențe de cinci esantioane unitare, dată într-un exemplu mai sus.

Ilustrativ, este tratat de autorul prezentului *Ghid* cazul ferestrei rectangulare (funcția **rect** și *script*-ul **wrect** scrise în **Matlab**).

Urmând exemplul-model sau în viziune proprie se studiază pe rând utilizarea și calitățile interpolative ale celorlalte ferestre. Ferestrele se pot implementa de asemenea în viziune proprie sau se pot utiliza cele deja implementate în pachetul **Matlab**.

Se recomandă atenție la parametrizarea funcțiilor-ferastră. Dacă în afară de durată ferestrele depind și de alți parametri, se urmărește efectul schimbării acelor parametri. În toate cazurile se studiază efectul duratei ferestrelor.

Aprecierea poate fi numai vizual-calitativă dar este de preferat o apreciere cantitativă prin observarea deviațiilor semnalului interpolat față de semnalul inițial.

5. Chestiuni de studiu

Pentru semnalul rectangular reprezentat prin cinci esantioane egale cu unitatea [..., 0, 1, 1, 1, 1, 1, 0, ...] se studiază rezultatul interpolării cu funcția esantion (*sinc*) ferestruită cu fiecare din ferestrele date în secțiune

Breviar teoretic.

Se vor observa netezimea semnalului interpolat pe porțiunea nenulă, netezimea pe porțiunile laterale nule, viteza de trecere de la non-zero și invers, numărul și amplitudinea faldurilor pe care interpolarea le introduce.

Este permis și chiar recomandat un studiu similar pentru alte semnale diferite de cel rectangular. Pentru extinderea studiului în această direcție este necesară desigur introducerea esantioanelor corespunzătoare semnalului propus.

```
function [y]=rect(x,tau);
% Funcție fereastră de forma rectangulară de durată
2*tau
y=1.0;
if x<-tau
    y=0.0;
end
if x>tau
    y=0.0;
end
```

WRECT

```
% Script pentru combinarea funcției sinc cu fereastră
rectangulară
t=-8:0.02:8;
[l,n]=size(t);
for k=1:n
    y(k)=0;
    for l=1:5
        y(k)=y(k)+sinc(t(k)-l+3)*rect(t(k)-l+3,a);
    end
end
plot(t,y)
hold on
u=-2:2:2;
v=1+0*u;
plot(u,v,'k')
```

```
u=-8:3:-2;  
v=0*u;  
plot(u,v,'k')  
plot(-u,v,'k')  
v=0:0.5:1;  
u=2+0*v;  
plot(u,v,'k')  
plot(-u,v,'k')  
hold off
```


LUCRAREA IV

SEMNALE ALEATOARE

1. Obiectivele lucrării

- Generarea de semnale aleatoare
- Studiul semnalelor aleatoare.

2. Aparatură si suport documentar

- Calculatoare PC în configurație obișnuită
- Prezentul *Ghid de lucrări*
- Notele de curs de la disciplina *Procesarea numerică a semnalelor*
- Manuale de programare, documentarea *on-line (Help)*

3. Breviar teoretic

Un semnal aleator se mai numește și **proces aleator**. Un proces aleator este o funcție de timp $\xi(t)$ care la fiecare moment t se prezintă ca o variabilă aleatoare $X_t \in V(\Omega, K, P)$, aparținând adămur unei mulțimi de variabile aleatoare definite pe un câmp de probabilitate (Ω, K, P) .

La un moment t fixat, valorile pe care le poate lua variabila aleatoare X_t se pot cuprinde în statistica obișnuită a unei variabile aleatoare. Se pot defini o funcție de repartiție, o funcție densitate de repartiție, momente de diferite ordine etc.

Spre deosebire de semnalele de tip determinist funcția de timp $\xi(t)$ cunoaște mai multe realizări posibile. Pentru aceste realizări, oricare din ele, se pot calcula valori medii temporale, medii temporale pătratice etc. Fiind vorba de un semnal, aspectul evoluției temporale este central în studiul semnalelor aleatoare.

Se spune că un semnal este staționar dacă variabilele aleatoare X_t la momente t variate se supun unei aceleiași legi de repartiție. Dacă legea de repartiție este cea normală se spune că semnalul este gaussian. Există, desigur, și semnale care nu sunt staționare.

Semnalele (staționare) care au mediile statistice egale cu cele temporale sunt semnale ergodice.

Se vorbește frecvent de spectrul de puteri al unui semnal aleator. Definiția acestui spectru porneste de la restricția la un interval finit a unei realizări (k)

$$\xi_T^{(k)}(t) = \begin{cases} \xi^{(k)}(t) & \text{pentru } |t| \leq \frac{T}{2} \\ 0 & \text{pentru } |t| > \frac{T}{2} \end{cases}$$

pentru care se evaluează transformata Fourier $X_T^{(k)}(\omega)$ pe calea obișnuită. Cu aceste exprimări parțiale se evaluează energia semnalului trunchiat și puterea lui medie

$$q_T^{(k)}(\omega) = \frac{1}{T} X_T^{(k)}(\omega) X_T^{*(k)}(\omega) = \frac{|X_T^{(k)}(\omega)|^2}{T}$$

O mediere pe toate realizările (k) posibile produce o putere medie a semnalului pe durata limitată T . Expresia acestei puteri

$$\begin{aligned} q_T(\omega) &= M \left\{ \frac{|X_T^{(k)}(\omega)|^2}{T} \right\} = \frac{1}{T} M \{ X_T^{(k)}(\omega) X_T^{*(k)}(\omega) \} = \\ &= \frac{1}{T} M \left\{ \int_{-T/2}^{+T/2} \int_{-T/2}^{+T/2} \xi_T^{(k)}(t_1) \xi_T^{(k)}(t_2) e^{-j\omega(t_1-t_2)} dt_1 dt_2 \right\} = \\ &= \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{+T/2} \int_{-T/2}^{+T/2} B_T(t_1, t_2) e^{-j\omega(t_1-t_2)} dt_1 dt_2 \end{aligned}$$

contine functia de autocorelatie $B_T(t_1, t_2)$. Prin trecerea la limită ($T \rightarrow \infty$) se obtin distributia spectrală de puteri a semnalului în forma completă $\xi(t)$

$$q(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} B(\tau) e^{-j\omega\tau} d\tau$$

în care τ notează diferența $t_1 - t_2$. Asadar, densitatea spectrală de puteri si functia de autocorelatie sunt pereche Fourier.

Un rationament similar poate conduce la densități de puteri de interactiune între două semnale diferite. Sub semnul integralei apare în acest caz functia de corelatie a celor două semnale.

În prelucrarea numerică a semnalelor se lucrează, este bine stiut, cu esantioane. De aceea, integralele de mai sus devin sume pe secvente (finite) de esantioane.

Pachetul **Matlab** contine două functii fundamentale **xcorr** si **xcov** care sunt utilizate în evaluări referitoare la semnale aleatoare (sau deterministe). Aceste functii nu sunt singurele disponibile. Prin apelul **help** urmat de numele acestor functii se obtin explicatii asupra parametrizărilor necesare si/sau posibile dar, la finalul afisajului de ajutor, la linia ultimă, *see also*, sunt date si alte functii care pot fi utilizate la prelucrarea si studiul semnalelor aleatoare.

La generarea de semnale aleatoare pot fi folosite functiile **rand** si **randn**, pentru legea de repartitie uniformă pe intervalul (0, 1), respectiv pentru legea de repartitie normală cu media zero si dispersia 1, cu parametrizarea descrisă prin **help**.

Pentru evaluarea spectrului de puteri, pachetul **Matlab** contine programe bazate pe metode de calcul diverse, unele parametrice, altele neparametrice. Toate pornesc de la expresiile

$$q_{xx}(\omega) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} b_{xx}(m) e^{-j\omega m}$$

respectiv

$$q_{xy}(\omega) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} b_{xy}(m) e^{-j\omega m}$$

care sunt variantele discrete ale relațiilor pentru spectrele de puteri și de puteri de interacțiune ale unui semnal $x(t)$ sau ale unei perechi de semnale $x(t), y(t)$.

Metoda Welch este cea mai populară printre inginerii de specialitate, motiv pentru care este prezentată sumar imediat.

Metoda este desigur estimativă și constă în linii mari, în evaluarea transformatei Fourier discrete a secvenței în studiu

$$X(k) = \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} x(n) e^{-j2\pi nk/N}$$

și luarea modulului la pătrat al rezultatului. Un semnal $x(t)$ reprezentat prin 1001 esantioane, un amestec de două sinusoides și un zgomot alb gaussian este prelucrat după acest algoritm în secvența următoare:

```
fs = 1000;           % frecvența de esantionare
t = 0:1/fs:1;       % momentele esantionării pe durata unei
                    % secunde
x = sin(2*pi*50*t) + 2*sin(2*pi*120*t) +
randn(size(t));
                    % esantioanele semnalului
```

O evaluare brută a spectrului de puteri al secvenței x , numit și *periodogramă* este obținută prin

```
qxx = abs(fft(x,1024)).^2/1001;
```

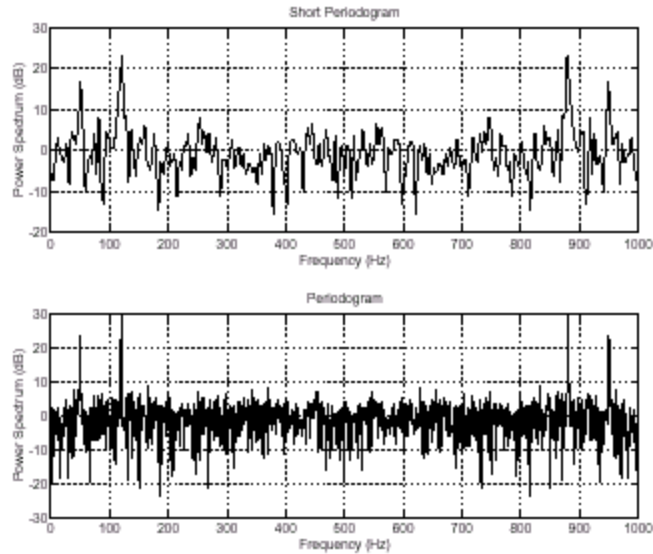
în care **fft** este funcția *Matlab* care calculează transformata Fourier a secvenței (vezi **help**). O problemă deranjantă care însoțește acest mod de tratare este dispersia mare a rezultatului, dispersie care nu scade cu creșterea numărului de esantioane luate în calcul. Cele două exemple care urmează ilustrează problema enunțată

```
qxx_scurt = abs(fft(x,256)).^2/256;
plot((0:255)/256*fs,10*log10(qxx_scurt))
plot((1:1023)/1024*fs,10*log10(qxx))
```

Graficele rezultate nu diferă prea mult în ceea ce privește dispersia puterilor din spectru.

Dispersia scade dacă semnalul este segmentat pe axa timpului fără suprapunerii (printr-o partitionare a axei timpului), iar periodogramele rezultate sunt mediate într-una singură

```
qxx = (abs(fft(x(1:256))).^2 + abs(fft(x(257:512))).^2
+ ...
abs(fft(x(513:768))).^2) / (3*256);
```



O reprezentare grafică face acest fenomen observabil vizual. Cantitativ, în cazul menționat dispersia scade de trei ori față de dispersia din varianta `qxx_scurt` de mai devreme. Partitionarea este limitată de lungimea finită a secvenței de esantioane evaluate. Există însă posibilitatea segmentării cu suprapunere parțială a segmentelor

```
qxx = (abs(fft(x(1:256))) .^2 + abs(fft(x(129:384))) .^2
+ ...
      abs(fft(x(257:512))) .^2 + ...
      abs(fft(x(385:640))) .^2 + ...
      abs(fft(x(513:768))) .^2 + ...
      abs(fft(x(641:896))) .^2) / (6*256)
```

De data aceasta componentele mediate nu mai sunt statistic independente și dispersia începe din nou să crească. Există totuși un compromis avantajos între numărul de segmente și gradul de suprapunere.

O altă posibilitate de a îmbunătăți periodogramele o oferă utilizarea prealabilă a unor ferestre diferite de cele rectangulare. Rezultă așa-numitele *periodograme modificate* cu o dependență între periodogramele segmentelor mai redusă datorată scăderii graduale la zero a ferestrelor *non-rectangulare*. Cu alegerea potrivită a ferestrei (Hamming, Hanning, Kaiser, de pildă), la o rată a suprapunerii de jumătate din lățimea ferestrei, deci a segmentelor, se constată o scădere semnificativă a dispersiei periodogramelor estimate. O secvență **Matlab** ca următoarea

```
w = hanning(256)';
qxx = (abs(fft(w.*x(1:256))) .^2 + ...
      abs(fft(w.*x(129:384))) .^2 + ...
      abs(fft(w.*x(257:512))) .^2 + ...
      abs(fft(w.*x(385:640))) .^2 + ...
      abs(fft(w.*x(513:768))) .^2 + ...
      abs(fft(w.*x(641:896))) .^2) / (6*norm(w)^2)
plot((0:255)/256*fs, 10*log10(qxx))
```

ilustrează noua situație.

Dacă **psd** este funcția *Matlab* pentru spectrul de puteri al unui semnal, pentru spectrele interactive ale unor perechi de semnale există funcția **csd**, în multe privințe analogă (vezi **help**).

4. Modul de lucru

- Se generează secvențe aleatoare staționare cu instrucțiuni de genul
`x = randn(1000,1);`
urmate de reprezentarea lor grafică
`plot(x)`
- Se calculează funcțiile de (auto)covarianță și de (auto)corelație cu funcțiile *Matlab* **xcorr** și **xcov** cu opțiuni diverse, se reprezintă grafic rezultatele
- Se generează secvențe de zgomot colorat ($a, b \neq 0$) staționare $b \in (-1,1)$ sau nestaționare $b \in \{-1,1\}$, stabile ($|b| < 1$) sau nestabile ($|b| > 1$) cu secvența

```
clear
r(1)=randn;
x(1)=r(1);
a=0.3;
b=0.85;
for i=2:1000
    r(2)=randn;
    x(i)=b*x(i-1)+r(2)+a*r(1);
    r(1)=r(2);
end
plot(x)
```

- Se realizează programe *Matlab* de tip *script* conform indicațiilor din secțiunea **Breviar teoretic** și din secțiunea prezentă

5. Chestiuni de studiu

- Se observă vizual forma semnalelor generate
- Se studiază spectrele de puteri ale semnalelor generate dar și ale semnalelor propuse în secțiunea **Breviar teoretic**
- Se evaluează spectrul de interacțiune a două semnale diferite
- Se apreciază “culoarea” secvențelor aleatoare evaluate

LUCRAREA V

CARACTERISTICILE FILTRELOR CU RĂSPUNS IMPULSIONAL FINIT (FIR)

1. Obiectivele lucrării

- Studiul caracteristicilor filtrelor cu răspuns impulsional finit (FR)

2. Aparatură si suport documentar

- Calculatoare PC în configurație obișnuită
- Prezentul *Ghid de lucrări*
- Notele de curs de la disciplina *Procesarea numerică a semnalelor*
- Manuale de programare, documentarea *on-line (Help)*

3. Breviar teoretic

Un filtru numeric care răspunde la intrarea standard *impuls Dirac* într-un număr finit de pași după care răspunsul este nul este un filtru cu răspuns impulsional finit, prescurtat FR (Finite Impulse Response). Funcția de transfer a unui filtru de acest gen este în domeniul frecvențelor

$$H(f) = \sum_{i=0}^{N-1} a_i e^{-j2\pi f i T}$$

și în domeniul complex al variabilei z

$$H(z) = \sum_{i=0}^{N-1} a_i z^{-i}$$

Funcția pondere corespunzătoare a filtrului este

$$h(t) = \sum_{i=0}^{N-1} a_i \delta(t - iT)$$

În toate cele trei relații se observă combinații liniare finite cu coeficienții a_i ($i = 0, 1, \dots, N-1$), coeficienți care definesc pe deplin filtrul. Răspunsul filtrului la impulsul $\delta(t)$ aplicat la intrare este tocmai această secvență de coeficienți.

Răspunsul filtrului la o secvență (periodică) $x(n)$ ($n = 0, 1, \dots, N-1$) se calculează în domeniul timp ca o convoluție numerică

$$y(n) = \sum_{i=0}^{N-1} a_i x(n-i)$$

cu echivalentul în domeniul frecvențelor

$$Y(k) = H(k)X(k) \text{ pentru } k = 0, 1, \dots, N-1$$

În expresia din urmă, sunt notate cu majuscule componentele transformate Fourier numerice ale secvențelor temporale din expresia anterioară.

Filtrele de tipul FR sunt cu fază lină ră adică funcția de transfer introduce în răspuns o fază care variază liniar cu frecvența. În scrierea

$$H(f) = R(f)e^{-j\Phi(f)}$$

functia $R(f)$ este reală, iar faza are forma $\Phi(f) = \Phi_0 + 2\pi f\tau$, cu τ o constantă care reprezintă întârzierea trecerii prin filtru. Întârzierea de grup, derivata fazei în raport cu frecvența este o constantă, τ .

Dacă funcția $R(f)$ se descompune într-o sumă a două funcții, una pară, cealaltă impară

$$R(f) = P(f) + I(f)$$

dacă se pune $\Phi_0 = 0$, funcția pondere a filtrului se poate scrie

$$h(t + \tau) = 2 \int_0^{\infty} P(f) \cos 2\pi f t \, df + 2j \int_0^{\infty} I(f) \sin 2\pi f t \, df$$

Scrierea aceasta ascunde în sine o simetrie a coeficienților a_i ai filtrului față de momentul τ și permite particularizări utile cu $I(f)$ sau $P(f)$ identic nule.

Din teoria generală a sistemelor se cunoaște exprimarea funcției de transfer a unui sistem discret ca un raport a două polinoame în variabila complexă z . Se mai spune că funcția de transfer este o funcție rațională în variabila z . Această funcție are un număr de zerouri, rădăcini ale numărătorului și un număr de poli, care sunt rădăcini ale numitorului. Funcțiile de transfer ale filtrelor FR sunt tot raționale în z dar au numai zerouri.

Lucrarea prezentă recurge ca și celelalte la funcțiile **Matlab**. Unele funcții generează structuri numite *system*. Asemenea structuri sunt argumente sintetice, obiectuale, foarte potrivite pentru alte funcții **Matlab**. De pildă funcția (vezi **help**)

```
tf([0.2 0.5],[1 -0.3 0.7],1)
```

produce rezultatul

```
Transfer function:
  0.2 z + 0.5
-----
z^2 - 0.3 z + 0.7
Sampling time: 1
```

în care se observă funcția rațională (fracția) în z și perioada de esantionare.

În particular, aceeași funcție cu argumentele modificate

```
sis=tf([0.25 0.5 0.25],1,1);
```

depune în **sis** următoarea structură

```
Transfer function:
  0.25 z^2 + 0.5 z + 0.25
Sampling time: 1
```

care are numai zerouri (numitorul este constant și egal cu unitatea și de aceea nu apare). Sistemul **sis** și funcția lui de transfer se referă la filtrul FR numit și filtrul *cosinus plus*, despre care s-a vorbit și la orele de curs.

Obiectul **sis** poate servi ca argument funcției **bode**

```
bode(sis)
```

care în această formă de apelare produce graficele modulului (dublu logaritmic) și fazei (semilogaritmic) pentru funcția de transfer în domeniul frecvențelor, pe o perioadă. Pentru diagrame liniare se poate apela funcția **bode** sub forma

```
[a,ph,w]=bode(sis);
```

și apoi din matricea cu amplitudinile a , din cea cu fazele ph și din vectorul frecvențelor w se recoltează date pentru

`plot(w, b)`

care trasează doritele (eventual) diagrame liniare.

Date pentru reprezentări grafice se pot obține și prin utilizarea prealabilă a funcției **freqz** (vezi **help**) urmată de **plot** sau **loglog**, **semilogx**, **semilogy** etc.

4. Modul de lucru

Se compun *script*-uri **Matlab** pentru următoarele puncte:

- Se studiază răspunsul în frecvență al filtrelor exemplificate la curs, adică filtrul *cosinus* și filtrul *cosinus plus*
- Se studiază câteva filtre cu lista coeficienților simetrică sau antisimetrică, mai lungă decât în exemplele date la curs
- Se studiază caracteristicile de amplitudine și de fază ale câtorva filtre FR oarecare, cu lista coeficienților neregulată

5. Chestiuni de studiu

- Se examinează caracteristicile filtrelor FR cunoscute ca filtrul *cosinus* și filtrul *cosinus plus*
- Se observă simetria sau antisimetria caracteristicii de amplitudine a filtrelor FR cu coeficienți cu simetrie și cu antisimetrie față de poziția temporală mediană
- Se observă liniaritatea cu frecvența a fazelor
- Se fac observații comparative asupra benzii de trecere a filtrelor studiate (banda de trecere se definește prin frecvența la care atenuarea este de 3 dB) și asupra selectivității prin calculul diferenței între frecvențele la care atenuarea este de 3 dB și de 20 dB

Se recomandă utilizarea, după caz, atât a diagramelor liniare cât și a celor logaritmice, semilogaritmice sau dublu logaritmice.

Se recomandă încercarea de a utiliza funcția Matlab **grpdelay** care calculează întârzierea de grup în funcție de frecvență. Se cer concluzii proprii și apropiate.

LUCRAREA VI

PROIECTAREA FILTRELOR CU RĂSPUNS IMPULSIONAL FINIT

1. Obiectivele lucrării

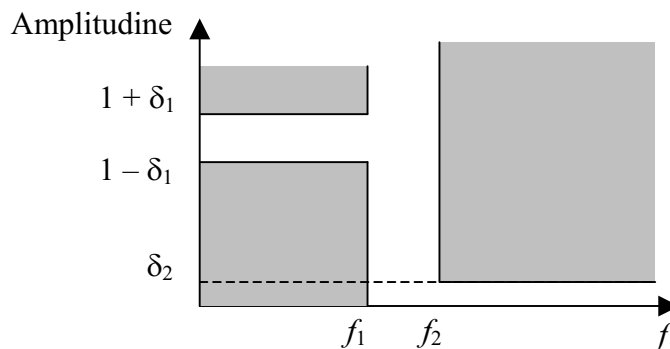
- Studiul metodelor de proiectare a filtrelor cu răspuns impulsional finit

2. Aparatură și suport documentar

- Calculatoare PC în configurație obișnuită
- Prezentul *Ghid de lucrări*
- Notele de curs de la disciplina *Procesarea numerică a semnalelor*
- Manuale de programare, documentarea *on-line (Help)*

3. Breviar teoretic

Proiectarea unui filtru numeric constă uzual în determinarea unor coeficienți din expresia unei funcții de tranfer astfel ca anumite caracteristici ale filtrului, de regulă cea de amplitudine, să satisfacă anumite condiții. Figura alăturată este o ilustrare a unei “teme” de proiectare. Caracteristica de amplitudine a filtrului trebuie să se înscrie în spațiul fără umbre din diagramă: în zona de trecere unitatea să fie aproximată cu eroarea $\pm \delta_1$, în zona de oprire să se realizeze o atenuare până sub nivelul δ_2 , iar banda de tranziție situată între banda de trecere și banda de oprire să fie de o anumită întindere, de preferat cât mai mică, între frecvențele f_1 și f_2 .



O metodă de proiectare este cea care utilizează ferestre. Se consideră filtrul numeric *trece-jos* ideal cu frecvența de tăiere ω_0 . Acest filtru are amplificarea unitară la frecvențe mai mici decât frecvența de tăiere și amplificarea nulă pentru frecvențe mai mari decât aceasta. Secevența de răspuns la intrarea *impuls* este

$$h(n) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} H(\omega) e^{jn\omega} d\omega = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} e^{jn\omega} d\omega = \frac{\omega_0}{\pi} \operatorname{sinc}\left(n \frac{\omega_0}{\pi}\right)$$

Acest filtru nu poate fi implementat deoarece este cu răspuns impulsional infinit și nu este cauzal. Pentru a crea un răspuns în timp finit este necesară

o fereastră. Prin reținerea secțiunii centrale a răspunsului impulsional, prin trunchiere, se obține un filtru FR cu fază liniară. De pildă, un filtru cu 51 de coeficienți, cu frecvența de tăiere $\omega_0 = \pi$, într-o formulare **Matlab** este

```
b = 0.4*sinc(0.4*(-25:25));
```

Fereastra este dreptunghiulară în această tratare și este după teorema lui Parseval un filtru de lungime 51 care aproximează cel mai bine filtrul ideal. Pentru a vedea răspunsul se utilizează secvența **Matlab**

```
[H,w] = freqz(b,1,512,2);
plot(w,abs(H)), grid
```

În grafic se vor putea observa faldurile datorate fenomenului Gibbs, care nu dispar dacă numărul coeficienților crește, dar pot fi atenuate, diminuate dacă se utilizează ca multiplicator în domeniul timp o altă fereastră. Fereastra Hamming, de pildă, introdusă în secvența de instrucțiuni

```
B = b.*hamming(51);
[H,w] = freqz(b,1,512,2);
plot(w,abs(H)), grid
```

produce o certă ameliorare.

Funcțiile **Matlab** **fir1** și **fir2** se bazează tocmai pe utilizarea ferestrelor și fac operațiile descrise mai devreme automat. Prima din cele două funcții este implementarea metodei clasice de proiectare a filtrelor în configurații standard: *trece-jos*, *trece-bandă*, *trece-sus*, *oprește-bandă*.

Declarațiile

```
n = 50;
wn = 0.4;
b = fir1(n,wn);
```

generează vectorul linie **b** de coeficienți ai filtrului de ordinul **n** prin utilizarea ferestrei Hamming. Filtrul obținut este un filtru FR *trece-jos* cu frecvența de tăiere **wn**, un număr între 0 și 1, unde unitatea corespunde frecvenței Nyquist, jumătatea frecvenței de esantionare. Pentru un filtru *trece-sus* se atasează ca argument sirul 'high'. Pentru *trece-bandă* se introduce **wn** ca un vector cu două componente, frecvențele care delimitează banda de trecere. Pentru *oprește-bandă* se adaugă ca argument sirul 'stop'. Alte detalii relativ la funcția **fir1** se obțin prin **help**.

Este interesantă și funcția **kaiserord** care furnizează parametri de intrare pentru funcția **fir1**. Pentru cazul ferestrei Kaiser, funcția **kaiserord**, la specificarea limitelor de frecvență și a amplitudinii maxime admise a faldurilor se obțin parametrii potriviți pentru funcția **fir1**.

Funcția **Matlab** **fir2** este destinată proiectării filtrelor cu caracteristica de trecere oarecare, nu în formele standard menționate în cazul funcției **fir1**. Se utilizează și de data aceasta ferestre dar forma caracteristicii filtrului se constituie ca în succesiunea de comenzi

```
n = 50;
f = [0 0.4 0.5 1];
m = [1 1 0 0];
b = fir2(n,f,m);
```

cu un vector de frecvențe **f** și un vector de amplificări/atenuări **m** de aceeași lungime.

Filtrele de tipul FR sunt filtre cu fază liniară adică funcția de transfer introduce în răspuns o fază care variază liniar cu frecvența. În scrierea

$$H(f) = R(f)e^{-j\Phi(f)}$$

funcția $R(f)$ este reală, iar faza are forma $\Phi(f) = \Phi_0 + 2\pi f\tau$, cu τ o constantă care reprezintă întârzierea trecerii prin filtru. Întârzierea de grup, derivata fazei în raport cu frecvența este o constantă, τ .

Dacă funcția $R(f)$ se descompune într-o sumă a două funcții, una pară, cealaltă impară

$$R(f) = P(f) + I(f)$$

dacă se pune $\Phi_0 = 0$, funcția pondere a filtrului se poate scrie

$$h(t + \tau) = 2 \int_0^{\infty} P(f) \cos 2\pi ft \, df + 2j \int_0^{\infty} I(f) \sin 2\pi ft \, df$$

Așa cum s-a verificat în **Lucrarea V**, scrierea aceasta ascunde în sine o simetrie a coeficienților a_i ai filtrului față de momentul τ și permite particularizări utile cu $I(f)$ sau $P(f)$ identic nule. Funcțiile **fir1** și **fir2** au în vedere filtrele cu $I(f) \equiv 0$, cunoscute și ca filtre FR de tipurile **Isi I** cu număr par sau impar de coeficienți.

Pachetul **Matlab** conține și alte funcții mai cuprinzătoare, care oferă mijloace mai generale de a specifica filtrul urmărit. Funcțiile **firls** și **remez** permit proiectarea altor tipuri de filtre cum sunt filtrele FR de tipul **Isi I** cu $P(f) \equiv 0$, filtre de diferențiere, filtre transformatoare **Hbert** etc. Aceleși funcții permit ponderarea erorilor de proiectare variabil cu frecvența, ignorarea erorilor în unele zone din spectrul de frecvențe.

Funcția **firls** este o extindere a funcțiilor **fir1** și **fir2**. Ea realizează minimizarea integralei pătratului diferențelor dintre caracteristica de amplitudine dorită și caracteristica realizată efectiv de filtrul proiectat.

Funcția **remez** este o implementare a algoritmului lui Remez în varianta îmbunătățită de Park-McClellan prin utilizarea aproximării Cebîșev. Este minimizată în acest caz eroarea maximă între caracteristicile dorită și proiectată, de unde denumirea metodei ca metoda *minimax*. Faldurile rezultate sunt egale de unde o altă denumire a metodei: *echiripple* (*equiripple*). Metoda Park-McClellan este poate cea mai utilizată de inginerii din domeniu.

Cele două funcții au sintaxă similară. Diferă numai algoritmul de calcul. În forma standard cu ele se proiectează filtre FR de tipul **Isi I** Secvența

```
n = 20;
f = [0 0.4 0.5 1];
a = [1 1 0 0];
b = remez(n, f, a);
```

ilustrează cazul unui filtru *trece-jos* cu amplitudinea aproximativ unitară de la **0** la **0.4** Hz și amplitudine aproximativ nulă de la **0.5** la **1** Hz. Intervalul **0.4** la **0.5** Hz nu intră în nici un fel în calcule, este o zonă de tranziție care nu interesează în mod deosebit lărgimea ei influențând totuși calitatea filtrului în zonele de trecere și de oprire.

Secvența de completare a celei de mai sus

```
bb = firls(n, f, a);
[h, w] = freqz(b);
[hh, w] = freqz(bb);
plot(w/pi, abs(h), w, abs(hh), '- -'), grid
```

permite vizualizarea faldurilor obtinute prin cele două modalități de proiectare.

Prin apel la **help** se pot afla și înțelege și alte facilități ale funcțiilor-program **Matlab fir1s** și **remez**. De pildă, extinderea vectorilor frecvențe-amplitudini permite proiectarea unor filtre *multibandă*, iar prin specificarea unor ponderi se pot ierarhiza erorile, mai mici într-o anumită zonă a spectrului, mai relaxate în altă zonă a spectrului.

Secvența

```
n = 20; % ordinul filtrului
f = [0 0.4 0.5 1]; % limitele benzilor
a = [1 1 0 0]; % amplitudini dorite
w = [1 10]; % ponderi
b = remez(n, f, a, w);
```

aduce faldurile în zona de oprire a spectrului la amplitudini mai mici de 10 ori față de cele din banda de trecere.

În secvențe similare celor de mai sus, initializarea multiplă a vectorilor de frecvențe și amplitudini

```
f = [0 0.1 0.15 0.25 0.3 0.4 0.45 0.55 0.6 0.7
0.75 0.85 0.9 1];
a = [1 1 0 0 1 1 0 0 1 1 0 0 1 1];
```

produce un filtru *multibandă*. Desigur, dacă se atasează un vector de ponderi, dimensiunea lui trebuie adaptată corespunzător.

4. Modul de lucru

Se compun *script*-uri **Matlab** pentru următoarele puncte:

- Proiectarea unor filtre *trece-jos* de tipul FR prin mijlocirea funcțiilor **Matlab** menționate în secțiunea **Breviar teoretic**
- Realizarea unor grafice comparative pentru metode de proiectare diferite, pentru ponderarea diferită a erorilor
- Proiectarea unor filtre *multibandă* cu vectorii de frecvențe și amplitudini dați în secțiunea **Breviar teoretic** sau constituiți la liberă alegere

5. Chestiuni de studiu

- Se examinează relația între ordinul filtrului FR *trece-jos* și calitatea filtrului
- Se observă efectul ferestrelor de diferite tipuri asupra calității filtrelor
- Se observă liniaritatea fazelor cu frecvența
- Se modifică banda (benzile) de tranziție și se observă influența asupra faldurilor

Se recomandă utilizarea, după caz, atât a diagramelor liniare cât și a celor logaritmice, semilogaritmice sau dublu logaritmice.

Se recomandă încercarea de a utiliza funcția **Matlab grpdelay** care calculează întârzierea de grup în funcție de frecvență. Se recomandă extragerea unor concluzii proprii și apropiate.

Se recomandă explorarea și a altor facilități de proiectare oferite de pachetul **Matlab**.

LUCRAREA VII

CARACTERISTICILE SI PROIECTAREA FILTRELOR CU RĂSPUNS IMPULSIONAL INFINIT

1. Obiectivele lucrării

- Observarea caracteristicilor de amplitudine și de fază ale filtrelor cu răspuns impulsional infinit (R)
- Studiul metodelor de proiectare a filtrelor cu răspuns impulsional infinit

2. Aparatură și suport documentar

- Calculatoare PC în configurație obișnuită
- Prezentul *Ghid de lucrări*
- Notele de curs de la disciplina *Procesarea numerică a semnalelor*
- Manuale de programare, documentarea *on-line (Help)*

3. Breviar teoretic

Filtrele cu răspuns impulsional infinit cele mai simple sunt cele de ordinul I și recursive. Ele au funcțiile de transfer

$$H(z) = \frac{1}{1 - bz^{-1}} = \frac{z}{z - b}$$

respectiv

$$H(z) = \frac{1}{1 + b_1z^{-1} + b_2z^{-2}} = \frac{z^2}{z^2 + b_1z + b_2}$$

Relațiile pentru calculul ieșirilor sunt, în ordine corespunzătoare

$$y(n) = x(n) + by(n-1)$$

$$y(n) = x(n) - b_1y(n-1) - b_2y(n-2)$$

Prin înlocuirea variabilei z cu $e^{j\omega}$ se pot obține funcțiile de transfer în domeniul frecvențelor. Se pot separa caracteristica de amplitudine și caracteristica de fază.

Mai general, un filtru R este un sistem care generează o secvență $y(n)$ din secvența $x(n)$ conform relației

$$y(n) = \sum_{l=0}^L a_l x(n-l) - \sum_{k=1}^K b_k y(n-k)$$

Se observă că în relația ultimă apar și valori anterioare ale ieșirii. Funcția de transfer exprimată în operatorul de deplasare înapoi pe axa timpului $B = z^{-1}$ se poate scrie ca un raport de două polinoame

$$H(B) = \frac{\sum_{l=0}^L a_l B^l}{1 + \sum_{k=1}^K b_k B^k}$$

Polinoamele sunt foarte frecvent de acelasi grad sau gradul numitorului este mai mare decât cel al numărătorului.

În **Matlab** există functii care crează obiecte de tipul *system*, de pildă functia

```
tf([0.2 0.5],[1 -0.3 0.7],1) % transfer function =
tf
```

care produce rezultatul

```
Transfer function:
  0.2 z + 0.5
-----
  z^2 - 0.3 z + 0.7
Sampling time: 1
```

în care se observă functia ratională (fractia) în z si perioada de esantionare. Pe calea aceasta se pot crea sisteme de ordine încă mai mari. Prin utilizarea functiei **bode** cu argument un obiect de tipul *system* se pot vizualiza modulul si faza functiei de transfer a sistemului în domeniul frecventelor, sau se pot colecta date privind aceste importante caracterisitici.

Dacă coeficientii a_l si b_k sunt reali atunci functia de transfer este un număr complex astfel încât

$$\overline{H(B)} = H(\overline{B})$$

cu bara pentru luarea conjugatelor, si răspunsul în frecvență se poate scrie ca de obicei

$$H(\omega) = |H(\omega)|e^{-j\Phi(\omega)}$$

Modulul si faza pot fi exprimate ca

$$|H(\omega)|^2 = \left[H(B^{-1})H(B) \right]_{B=e^{-j\omega}}$$

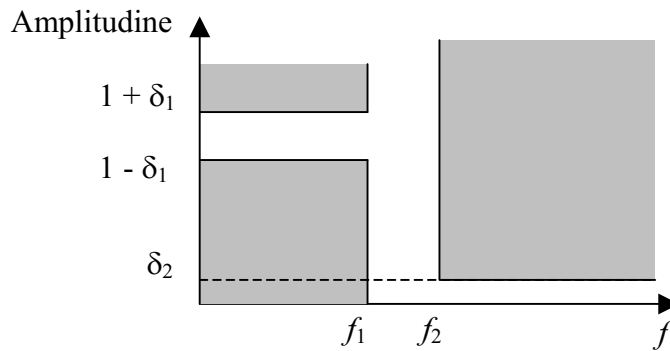
$$\Phi(\omega) = \frac{1}{2} j \ln \left[\frac{H(B^{-1})}{H(B)} \right]_{B=e^{-j\omega}}$$

Filtrele R nu mai au variatia fazei liniară cu frecventa cum se întâmpla la filtrele FR si nici întârzierea de grup constantă. Ecuatia pentru întârzierea de grup este

$$\tau(\omega) = \frac{d\Phi}{d\omega} = \frac{d\Phi}{dB} \frac{dB}{d\omega} = -\operatorname{Re} \left[\frac{1}{B} \frac{d}{dB} \ln H(B) \right]_{B=e^{-j\omega}}$$

si produce un rezultat dependent de frecvență. Această caracteristică este produsă de functia **Matlab grpdelay**. Printre cele câteva functii consacrate analizei răspunsului filtrelor la frecvente diferite si aici este de luat în considerare functia **freqz**.

Proiectarea unui filtru numeric din clasa R necesită, ca si în cazul filtrelor de tipul FR, determinarea unor coeficienti din expresia unei functii de transfer astfel ca anumite caracterisitici ale filtrului, de regulă cea de amplitudine, să satisfacă anumite conditii. Figura alăturată este o ilustrare a unei “teme” de proiectare. Caracteristica de amplitudine a filtrului trebuie să se înscrie în spatiul fără umbre din diagramă: în zona de trecere unitatea să fie aproximată cu $\pm \delta_1$, în zona de oprire să se realizeze o atenuare până sub nivelul δ_2 , iar banda de tranzitie situată între banda de trecere si banda de oprire să fie de o anumită întindere, de preferat cât mai mică, între frecventele f_1 si f_2 .



Coeficientii unui filtru R se pot calcula direct dintr-o așa-numită funcție model, o funcție reală definită pe axa frecvențelor. Funcțiile model pot fi, de pildă, funcțiile Butterworth, funcțiile Bessel și Cebîșev sau funcțiile eliptice. Toate aceste funcții au proprietăți selective binecunoscute.

Neajunsul major al acestor funcții constă în lipsa lor de periodicitate când, este cunoscut, funcția dorită este periodică. Este necesară o trecere de la intervalul $[0, f_s]$ la axa reală realizată printr-o transformare conformă în planul complex, cu proprietățile următoare:

- (1) Axa imaginară se transformă în cercul unitate
- (2) O funcție rațională în variabila complexă s este transformată într-o funcție rațională în variabila z
- (3) Stabilitatea este conservată

Există câteva astfel de transformări despre care s-a discutat la cursul de *Procesarea numerică a semnalelor*. Și despre utilizarea funcțiilor model s-a discutat acolo îndeajuns. Funcțiile **Matlab** specifice se numesc **butter**, **cheby1**, **cheby2**, **ellip**.

Prima dintre ele utilizează funcția model Butterworth de ordinul n care are forma

$$|F(\omega)|^2 = \frac{1}{1 + (\omega / \omega_c)^{2n}}$$

Următoarele două sunt pentru proiectarea filtrelor R *trece-jos* cu falduri în banda de trecere, respectiv în banda de oprire. Expresiile funcțiilor model sunt

$$|H(\omega)|^2 = \frac{1}{1 + \varepsilon^2 T_n^2\left(\frac{\omega}{\omega_c}\right)}$$

respectiv

$$|H(\omega)|^2 = \frac{1}{1 + \varepsilon^2 \left[\frac{T_n(\omega_c)}{T(\omega_c / \omega)} \right]^2}$$

cu T_n polinoamele Cebîșev de gradul n , cu ε o constantă care dacă este egală cu unitatea face din frecvența de tăiere ω_c frecvența la care atenuarea este de 3 dB.

Ultima din cele patru funcții **Matlab** folosește funcțiile eliptice incluse în

$$T^2(u) = \frac{1}{1 + \varepsilon^2 \operatorname{sn}^2(u, k_1)}$$

cu

$$u = \int_0^\phi \frac{d\theta}{(1 - m \sin^2 \theta)^{1/2}}$$

și generează soluții de proiectare care prezintă falduri atât în banda de trecere cât și în banda de oprire.

Funcția **buttord** predetermină ordinul unui filtru Butterworth. Există funcții similare **cheb1ord**, **cheb2ord**, **ellipord** care fac același lucru pentru filtrele de tipul respectiv ascuns în numele lor de apel.

Cu funcțiile **freqz**, **filter** se pot calcula caracteristicile de transfer ale unui filtru dat sau proiectat, respectiv se poate filtra o secvență de intrare precizată.

Toate funcțiile **Matlab** aduse în discuție pot fi utilizate și la proiectarea altor tipuri de filtre: *trece-bandă*, *trece-sus*, *opreste-bandă* dacă parametrizarea este modificată conform cu situația concretă urmărită (vezi **help**).

4. Modul de lucru

Se compun *script*-uri **Matlab** pentru următoarele puncte:

- Observarea caracteristicilor de frecvență pentru filtre pur recursive de ordinele I și Iși pentru alte filtre imaginate de studenți, date prin coeficienții polinoamelor din expresia rațională a funcțiilor de transfer
- Proiectarea unor filtre *trece-jos* de tipul R prin mijlocirea funcțiilor **Matlab** menționate în secțiunea **Breviar teoretic**
- Realizarea unor grafice comparative pentru metode de proiectare diferite, pentru ponderarea diferită a erorilor
- Proiectarea unor filtre de alte tipuri, diferite de tipul *trece-jos*

5. Chestiuni de studiu

- Se examinează relația între ordinul filtrului R *trece-jos* și calitatea filtrului
- Se observă funcțiile model de diferite tipuri asupra calităților filtrelor
- Se observă variația fazelor cu frecvența
- Se observă dependența de frecvență a timpului de întârziere de grup
- Se examinează amplitudinile faldurilor
- Se compară ordinele unui filtru R și unui filtru FR la aceleași performanțe

Se recomandă utilizarea, după caz, atât a diagramelor liniare cât și a celor semilogaritmice sau dublu logaritmice.

Se recomandă explorarea și a altor facilități de proiectare oferite de pachetul **Matlab**.

LUCRAREA VIII

PROIECTAREA GENERALĂ A FILTRELOR NUMERICE

1. Obiectivele lucrării

- Proiectarea fitrelor FR si R de tipuri diferite de tipul *trece-jos*
- Proiectarea fitrelor FR si R de alte tipuri prin transformarea unui filtru *trece-jos*

2. Aparatură si suport documentar

- Calculatoare PC în configuratie obisnuită
- Prezentul *Ghid de lucrări*
- Notele de curs de la disciplina *Procesarea numerică a semnalelor*
- Manuale de programare, documentarea *on-line (Help)*

3. Breviar teoretic

În lucrările anterioare s-au studiat si s-au proiectat exclusiv filtre de tipul *trece-jos*. Discutia si metodologia de la filtrele *trece-jos* este suficientă dacă se completează cu câteva reguli de trecere de la acel tip la celelalte tipuri de filtre utilizate în practică. Regulile sunt simple si sunt prezentate imediat sub forma unor schimbări de variabilă în reprezentările standard în spatiul complex ale functiilor de transfer prototip analogice. Astfel, dacă se notează cu ω_T frecveta de tăiere a filtrului *trece-jos* si cu ω_L , respectiv cu ω_H , frecventele de tăiere care delimitează banda de trecere sau de oprire a filtrului necesar pot fi înțelese substitutiile din tabelul alăturat.

Tipul filtrului	Transformarea	Frecvente de tăiere
<i>Trece-jos</i>	$s \rightarrow \frac{\omega_T}{\omega'_T} s$	ω'_T
<i>Trece-sus</i>	$s \rightarrow \frac{\omega_T \omega'_T}{s}$	ω'_T
<i>Trece-bandă</i>	$s \rightarrow \omega_T \frac{s^2 + \omega_L \omega_H}{s(\omega_H - \omega_L)}$	ω_L, ω_H
<i>Opreste-bandă</i>	$s \rightarrow \omega_T \frac{s(\omega_H - \omega_L)}{s^2 + \omega_L \omega_H}$	ω_L, ω_H

Pentru transformarea unui filtru *trece-jos* în alt filtru *trece-jos* sau într-un filtru *trece-sus*, noua frecvență de tăiere a fost marcată cu un accent.

Transformările conservă faldurile eventuale ale caracteristicii de frecvență dar modifică benzile de trecere si de oprire.

Se poate schita acum o strategie de proiectare a unui filtru de un tip oarecare:

1. Se fixează frecventele de tăiere

2. Se proiectează filtrul analogic trece-jos
3. Se adoptă transformarea de frecvențe potrivită pentru trecerea la filtrul necesar
4. Se aplică o transformare filtrului analogic pentru a obține filtrul digital urmărit

Pentru trecerea de la un filtru digital *trece-jos* la alte filtre de alte tipuri sunt necesare schimbări de variabilă în spațiul complex z . Tabelul alăturat conține transformările potrivite fiecărui caz.

Tipul filtrului	Transformarea	Frecvențe de tăiere
<i>Trece-jos</i>	$z^{-1} \rightarrow \frac{z^{-1} - a}{1 - az^{-1}}$	$\omega'_T \quad a = \frac{\sin \frac{\omega_T - \omega'_T}{2}}{\sin \frac{\omega_T + \omega'_T}{2}}$
<i>Trece-sus</i>	$z^{-1} \rightarrow \frac{z^{-1} + a}{1 + az^{-1}}$	$\omega'_T \quad a = -\frac{\cos \frac{\omega_T + \omega'_T}{2}}{\cos \frac{\omega_T - \omega'_T}{2}}$
<i>Trece-bandă</i>	$z^{-1} \rightarrow -\frac{z^{-2} - a_1 z^{-1} + a_2}{a_2 z^{-2} - a_1 z^{-1} + 1}$	ω_L, ω_H $a_1 = -2\alpha K / (K + 1)$ $a_2 = (K - 1) / (K + 1)$ $\alpha = -\frac{\cos \frac{\omega_H + \omega_L}{2}}{\cos \frac{\omega_H - \omega_L}{2}}$ $K = \cot \frac{\omega_H - \omega_L}{2} \tan \frac{\omega_T}{2}$
<i>Oprește-bandă</i>	$z^{-1} \rightarrow -\frac{z^{-2} - a_1 z^{-1} + a_2}{a_2 z^{-2} - a_1 z^{-1} + 1}$	ω_L, ω_H $a_1 = -2\alpha / (K + 1)$ $a_2 = -(K - 1) / (K + 1)$ $\alpha = -\frac{\cos \frac{\omega_H + \omega_L}{2}}{\cos \frac{\omega_H - \omega_L}{2}}$ $K = \tan \frac{\omega_H - \omega_L}{2} \tan \frac{\omega_T}{2}$

Strategia de proiectare constă în pașii următori:

1. Se proiectează un filtru trece jos digital
2. Se folosește transformarea de frecvențe adecvată conform tabelului prezentat.

Pachetul de programe **Matlab** conține funcții care face posibilă proiectarea directă a filtrelor de tip diferit de tipul *trece-jos*. Sunt aceleași funcții,

`butter`, `cheby1`, `cheby2`, `ellip`, cu o listă de argumente modificată (vezi `help`).

4. Modul de lucru

- Se proiectează un filtru *trece-jos* cu frecvența de tăiere ω_c .
- Se proiectează direct, cu funcțiile *Matlab* consacrate filtre de tipurile *trece-jos* de bandă diferită, *trece-sus*, *trece-bandă* sau *opreste-bandă*
- Utilizând filtrul *trece-jos* proiectat la primul punct și transformările date în tabelele din secțiunea **Breviar teoretic** se reproiectează filtre de tipurile *trece-jos* de bandă diferită, *trece-sus*, *trece-bandă* sau *opreste-bandă*
- Se compară rezultatele obținute pe cele două căi
- Se realizează grafice ale răspunsurilor în frecvență al filtrelor proiectate pe una sau alta din cele două căi

5. Chestiuni de studiu

- Se observă și se verifică corectitudinea transformărilor date în secțiunea Breviar teoretic prin comparație cu rezultatele *Matlab*
- Se examinează conservarea sau neconservarea faldurilor la transformările de frecvență date în secțiunea **Breviar teoretic**
- Se observă relația între zonele de tranziție ale filtrelor de diverse tipuri

LUCRAREA IX

SEMNALE SI FUNCTIILE WAVELET UNI- SI BIDIMENSIONALE

1. Obiectivele lucrării

- Studiul câtorva tipuri de functii wavelet uni- si bidimensionale
- Utilizările posibile ale functiilor wavelet în analiza semnalelor uni- si bidimensionale

2. Aparatură si suport documentar

1. Calculatoare PC în configurație obisnuită
2. Prezentul *Ghid de lucrări*
3. Notele de curs de la disciplina *Procesarea numerică a semnalelor*
4. Manuale de programare, documentarea *on-line (Help)*

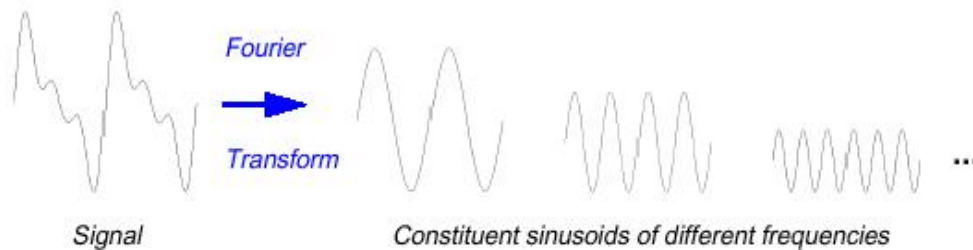
3. Breviar teoretic

Funcțiile wavelet sunt funcții de durată finită, definite pe suport finit cum se mai spune, care diversificate prin dilatări și translații se pot constitui într-o bază a unui spațiu de funcții care pot fi în particular semnale. O bază de funcții wavelet se mai numește și hiperbază din motivul simplu că este o reuniune de mai multe baze, fiecare din ele capabilă a descrie anumite procese temporale, mai lente sau mai rapide, cuprinse într-un semnal.

Sub aspect matematic analiza Fourier este reprezentată de *transformarea Fourier*

$$S(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} s(t)e^{-j\omega t} dt$$

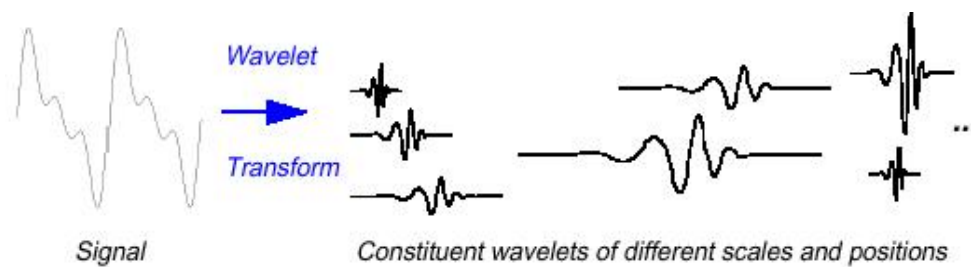
care este însumarea peste toată axa timpului a produsului dintre semnalul $s(t)$ și o exponentială complexă. Exponentiala complexă poate fi scrisă ca suma a două componente sinusoidale, una reală, cealaltă imaginară. Rezultatul transformării îl constituie *coeficienții Fourier* $S(\omega)$ care multiplicați cu sinusoidale de frecvențe potrivite ω produc componentele sinusoidale ale semnalului analizat.



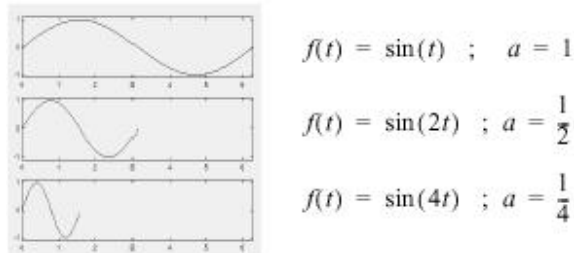
Analog există o transformare prin funcții wavelet continuă (CWT) care se definește ca suma pe axa timpului a semnalului multiplicat de versiuni scalate și deplasate prin translație ale funcției undeletă χ .

$$C(\text{scară}, \text{poziție}) = \int_{-\infty}^{\infty} s(t) \chi(\text{scară}, \text{poziție}, t) dt$$

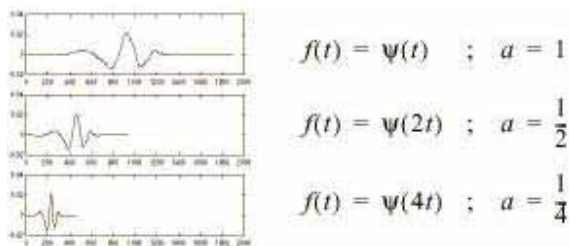
Rezultatul transformării prin funcții wavelet continuă (CWT) este constituit și de data aceasta din mai mulți coeficienți, *coeficienții C ai funcțiilor wavelet*, care sunt funcții de scară și de poziție. Prin multiplicarea lor cu funcțiile wavelet scalate și poziționate adecvat pe axa timpului se generează funcțiile wavelet componente ale semnalului.



Analiza prin funcții wavelet produce o imagine timp-scară a semnalului. Scalarea unei funcții wavelet nu este altceva decât comprimarea sau desirarea, întinderea ei. Matematic operația se leagă de un factor de scalare, notat aici cu a . Un exemplu cu sinusoidă este dat imediat. Rolul factorului de scalare este aproape evident.

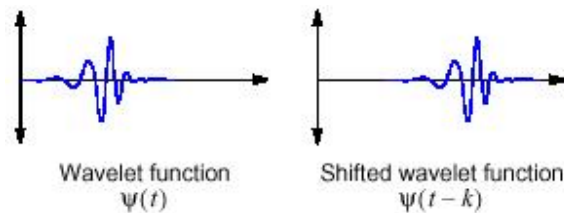


Factorul de scalare are rol asemănător și în cazul funcțiilor wavelet.



Rezultă foarte clar din figurile date că pentru o sinusoidă $\sin(\omega t)$ factorul de scalare a se situează în raport invers cu frecvența ω . Analog, în analiza prin funcții wavelet scara se află în raport invers de variație cu frecvența semnalului. Subiectul va fi reluat mai departe.

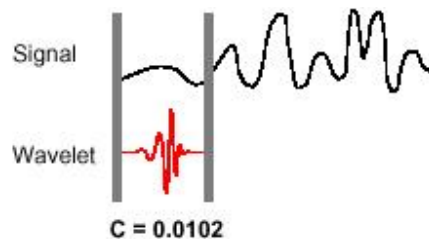
Deplasarea (prin translație a) unei funcții wavelet înseamnă simpla ei întârziere (sau grăbire, anticipare). Matematic, întârzierea funcției $f(t)$ cu k se exprimă prin $f(t - k)$.



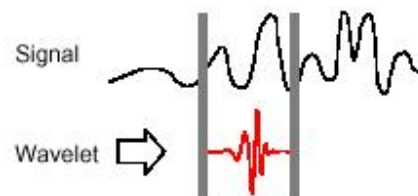
Acum, transformarea prin funcții wavelet continuă este, cum s-a spus, suma peste multimea reală a timpului, a produsului dintre semnal și versiuni scalate și deplasate ale funcțiilor wavelet. Rezultă coeficienții funcțiilor wavelet. Coeficienții sunt funcții de scară și poziție.

Procesul este realmente simplu.

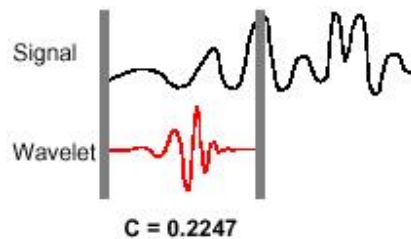
1. Se ia funcția wavelet și se compară cu o porțiune incipientă a semnalului.
2. Se calculează numărul C care exprimă tăria corelației funcției wavelet cu semnalul în acea porțiune de început. Cu cât valoarea lui C este mai mare cu atât mai mare-i similitudinea semnal-funcție wavelet. Rezultatul calculului depinde de funcția wavelet aleasă.



3. Se deplasează funcția wavelet la dreapta ca în figura următoare și se repetă calculul de mai devreme până semnalul este epuizat.



4. Se scalează (desiră) funcția wavelet și se repetă pașii anteriori.



5. Se repetă pașii anteriori până la epuizarea tuturor scârilor.

În final se obține o listă de coeficienți produși la diferite scări de diferite secțiuni ale semnalului. Coeficienții sunt rezultatul unei regresii efectuate cu semnalul original pe funcții wavelet.

Funcțiile wavelet exprimă foarte bine partea superioară a spectrului de frecvențe al semnalelor. Pentru partea inferioară sunt de utilitate o funcție de scalare φ și familia generată prin deplasări/translații ale ei.

Din funcțiile wavelet unidimensionale se pot construi funcții wavelet bidimensionale. Regula este următoarea: a) funcția de scalare se obține prin multiplicarea funcției de scalare unidimensionale cu ea însăși

$$\varphi(x_1, x_2) = \varphi(x_1)\varphi(x_2)$$

b) funcțiile undele se construiesc prin multiplicarea în perechi a funcției de scalare și a funcțiilor undele unidimensionale

$$\psi^1(x_1, x_2) = \varphi(x_1)\psi(x_2)$$

$$\psi^2(x_1, x_2) = \psi(x_1)\varphi(x_2)$$

$$\psi^3(x_1, x_2) = \psi(x_1)\psi(x_2)$$

Funcțiile undele bidimensionale sunt la fiecare scară în număr de trei. Una este destinată exprimării detaliilor pe o direcție, cealaltă pe direcția a doua, ultima pe o direcție diagonală.

4. Modul de lucru

- Se invocă din platforma *Matlab* programul `wavedemo`.
- Se urmăresc pas cu pas semnalele propuse, mai întâi cele unidimensionale, apoi cele bidimensionale și evoluția lor în diverse etape de prelucrare prin intermediul transformărilor prin funcții wavelet.
- La fiecare acționare a butonului “Next” se observă modificările grafice și de parametri din fereastra principală și se citesc comentariile din fereastra cu mesaje/comentarii.
- Se încearcă utilizarea procedurilor din programul demonstrativ pentru semnale create proprie, de pildă amestecuri aditive de sinusoidă afectate sau nu de zgomote de asemenea aditive.

5. Chestiuni de studiu

- Se urmăresc calitățile descriptive ale hiperbazelor de funcții wavelet pentru funcțiile/semnalele din spațiile uni- și bidimensionale.
- Se observă capacitatea funcțiilor wavelet de a condensa informația într-o formă stocabilă mai economică.
- Se urmăresc procedurile de reducere a zgomotelor care însoțesc semnalele utile.

N.B. Lucrarea prezentă se execută pe durata a două sedințe.

